



# <目次>

## ① 結び目とその不変量

1. 用語と Reidemeister の定理
2. 3 彩色数
3. Jones 多項式
4. Kauffman の状態和
5. Alexander 多項式, HOMFLY 多項式, Kauffman 多項式
6. 平行化

## ② 組紐群と結び目

1. 組紐
2. 群構造
3. 組紐と結び目

～ 幕間 : overview ～

## ③ 量子群

1. 量子群の定義
2. テンソル積表現
3. R-行列の構成
4. 量子群と Jones 多項式
5. 普遍 R 行列

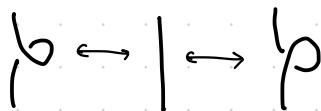
# □ 結び目とその不変量

## < 1. 用語と Reidemeister の定理 >

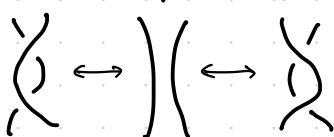
### Thm. (Reidemeister の定理)

同値な結び目の正則射影図は、以下の3つの変形の組み合わせで互い(にうっ)りかわることになる。

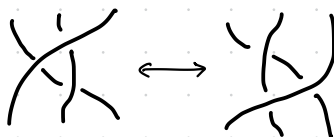
○ RI



○ RII



○ RIII



これを Reidemeister 変形 という。

## <2. 3彩色教>

### Def. (3彩色教)

◦ 結び目の射影図を赤, 青, 緑に塗り分けたもののうち.

\* 各交点のまわりの3つの線が, 全て同じ色か, 全て違う色  
をみたすものの個数を, **3彩色教** という.

例



自明な結び目は3つ.



三葉結び目は9つ.

Cor. ような三葉結び目は自明でない.



Thm. 3彩色教は結び目の不変量である.

☺ Reidemeister 移動で不変であることが確認できる. □

Rmk.

◦ 射影図  $K$  の 3彩色教  $Z(K)$  は, 以下のように表示できる.

$$Z(K) = \sum_{s: K \text{ の塗り方}} \prod_{c: K \text{ の交点}} W_c(s)$$

$$\text{ただし } W_c(s) = \begin{cases} 1 & \text{if } c \text{ のまわりの線が全て同じ色か全て違う色} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

◦ この式の形(状態和)は物理で現れるらしい.

$$Z(K) = \sum_{s: \text{スピンの状態}} \prod_{i: \text{頂点}} \underbrace{\exp\left(-\frac{E_i(s)}{kT}\right)}_{\text{Boltzmann の重み?}}$$

### < 3. Jones 多項式 >

#### Prop-Def. (Jones 多項式)

$t$ : 不定元

○ 結核目に対し  $t^{\pm \frac{1}{2}}$  の Laurent 多項式 を与える写像  $K \mapsto V_K(t)$  であつて、

以下の (1)(2) を満たすものか一意に存在する。

(1) 自明な結核目  $\bigcirc$  に対して  $V_{\bigcirc}(t) = 1$ . (正規化)

(2) 任意の結核目  $K$  に対し




$$tV_{K_+}(t) - t^{-1}V_{K_-}(t) = -(t^{\frac{1}{2}} - t^{-\frac{1}{2}})V_{K_0}(t) \quad \begin{matrix} \text{skein} \\ \text{関係式} \end{matrix}$$

ただし



○ これを Jones 多項式 という。

## < 4. Kauffman の状態和 >

- 射影図  $K$  に対し、 $K$  の各交点  を  か  に対応させた図は“ $K$  の状態”であるという。
- 状態  $s$  に対し、 $d(s) = (s \text{ の成分数})$  とする。

例  $K = \text{Hopf 結び目の図}$  なる

$$K \text{ の状態} = \left\{ \begin{array}{c} \text{cup-cup} \\ \text{cup-cap} \\ \text{cap-cap} \\ \text{cap-cup} \end{array} \right\} = 4 \text{ つ}$$

$d \dots \quad 2 \quad 1 \quad 1 \quad 2$

Def. (Kauffman の状態和)  $A$  : 不定元

$$\langle K \rangle = \sum_{s: K \text{ の状態}} (-A^2 - A^{-2})^{d(s)-1} \prod_{c: K \text{ の交点}} W_c(s)$$

$$\text{ただし } W_c(s) = \begin{cases} A & \text{if 状態 } s \text{ で交点 } c \text{ が } \text{cup} \\ A^{-1} & \text{if 状態 } s \text{ で交点 } c \text{ が } \text{cap} \end{cases}$$

Prop.

- $\langle \rho \rangle = (-A^3) \langle | \rangle$  ,  $\langle \beta \rangle = (-A^{-3}) \langle | \rangle$
- RII, RIII で  $\langle \cdot \rangle$  は不変。

Def. (ねじり数)

- $K$  : 向きつけられた結び目の射影図 に対し。

$$w(K) = \# \left\{ \begin{array}{c} \diagdown \\ \diagup \end{array} \right\} - \# \left\{ \begin{array}{c} \diagup \\ \diagdown \end{array} \right\} \quad \text{を ねじり数 と いう。}$$

Thm. (Jones 多項式と Kauffman の状態和の等価性)

$$V_K(A^4) = (-A^3)^{-w(K)} \langle K \rangle$$

# < 5. Alexander 多項式 >

## Prop-Def. (Alexander 多項式)

$z$ : 不定元

○ 結心目に対し  $z$  の多項式を与えよう。写像  $K \mapsto \nabla_K(z)$  であって、以下の (1)(2) を満たすものか一意に存在する。

(1) 自明な結心目  $O$  に対して  $\nabla_O(z) = 1$ . (正規化)

(2) 任意の結心目  $K$  に対し

$$\nabla_{K_+}(z) - \nabla_{K_-}(z) = z \nabla_{K_0}(z) \quad \text{モット (skein 関係式)}$$

○ これを **Alexander 多項式** という。

## < HOMFLY 多項式 > $\nabla, \nabla$ の共通の一般化 (2変数化)

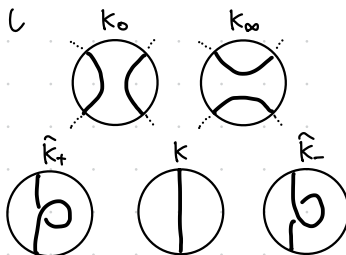
$$\left\{ \begin{array}{l} t \nabla_{K_+}(t) - t^{-1} \nabla_{K_-}(t) = -(t^{\frac{1}{2}} - t^{-\frac{1}{2}}) \nabla_{K_0}(t) \quad : \text{Jones 多項式} \\ \nabla_{K_+}(z) - \nabla_{K_-}(z) = z \nabla_{K_0}(z) \quad : \text{Alexander 多項式} \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \alpha^{-1} P_{K_+}(a, x) - \alpha P_{K_-}(a, x) = x P_{K_0}(a, x) \quad : \text{HOMFLY 多項式}$$

## < Kauffman 多項式 > $\nabla$ の一般化 (2変数化)

$$\left\{ \begin{array}{l} D_{K_+}(a, x) + D_{K_-}(a, x) = x (D_{K_0}(a, x) + D_{K_{\infty}}(a, x)) \\ D_{F_+}(a, x) = a D_K(a, x) \\ D_{F_-}(a, x) = a^{-1} D_K(a, x) \\ D_O(a, x) = 1 \end{array} \right.$$

ただし



と

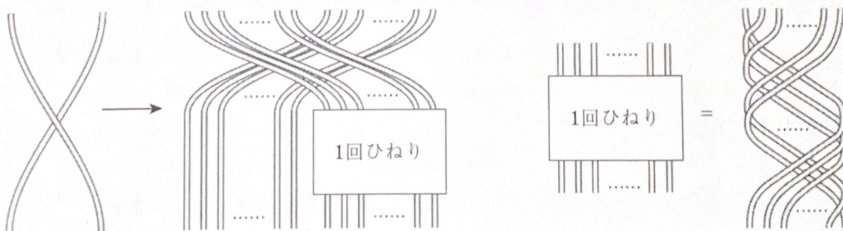
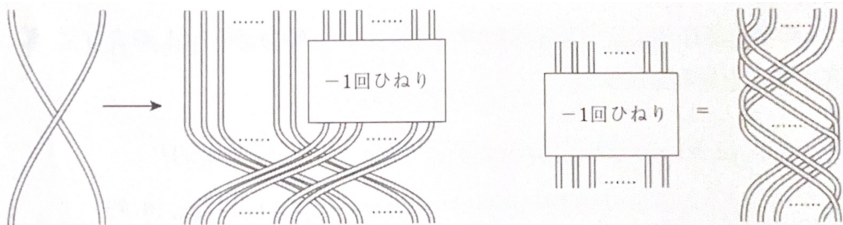
$$F_K(a, x) = a^{-w(K)} D_K(a, x)$$

: **Kauffman 多項式**

## < 6. 平行化 >

### Def. (射影図の平行化)

- 射影図  $K$  に対し, 各紐を  $r$  重にした上で 下のようになるように  
如左の図を  $K$  の  **$r$ 重平行化** といひ.  $K^{(r)}$  で表す.



Thm.  $r$ 重平行化は 結び目 に対し  $\text{well-defined}$  である.

### Def. (不変量の平行化)

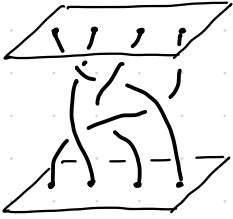
- 結び目の不変量  $f$  に対し, 新たな不変量  $f^{(r)}$  を  
 $f^{(r)}(K) = f(K^{(r)})$  で定義し.  $f$  の  $r$ 重平行化といひ.

### Obs.

- $f(K) = f(K')$  であっても,  $f^{(r)}(K) = f^{(r)}(K')$  とは限らぬ.
- 実際に  $f = V, \nabla, P, F$  で一致し  $V^{(2)}$  で区別できず例や.  
さらに  $V^{(2)}, \nabla^{(2)}, P^{(2)}, F^{(2)}$  まで一致し  $P^{(3)}$  で区別できず例がある.

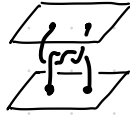
## 2 組紐群と結び目

### < 1. 組紐 >

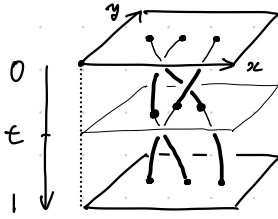


このようなものを **組紐** という。

注意:



これは **組紐** ではない。  
( $n$ もが下から上に上がったと=3があるため)



終り目は、

$$f_i: \{1, \dots, n\} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

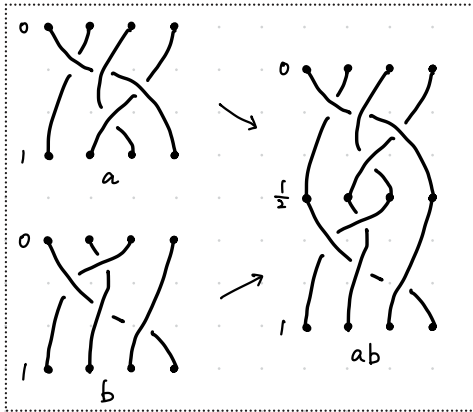
かつ (条件)

のグラフと見てもよい。

### Thm. (Artin の定理)

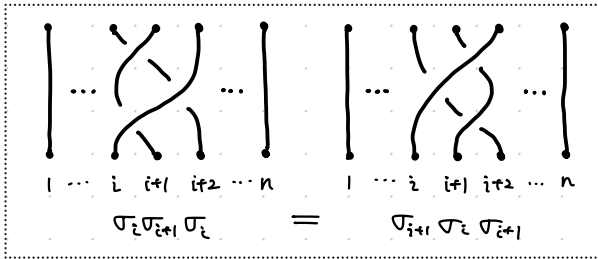
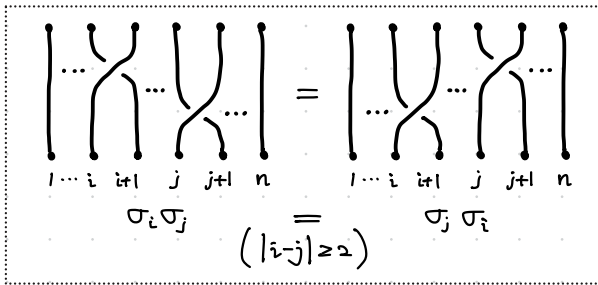
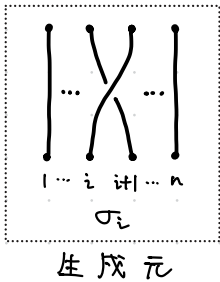
同値な組紐は、組紐であることを保ったまま互いに變形できる。

## < 2. 群構造 >



:  $n$ 本の組紐を同じ様に積むと定まり群を成す。  
 $\rightarrow B_n$  とかき、**組紐群** と呼ぶ。

構造を見る。

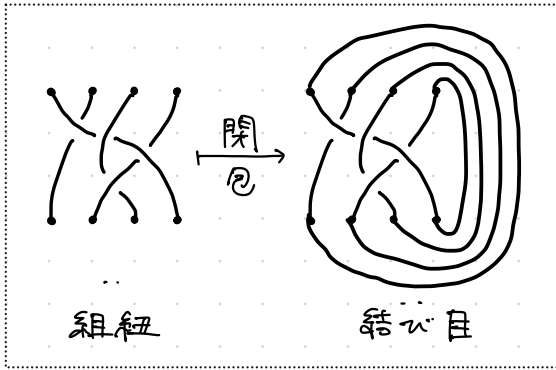


関係式

Fact.  $B_n = \langle \sigma_1, \dots, \sigma_n \mid \sigma_i \sigma_{i+1} \sigma_i = \sigma_{i+1} \sigma_i \sigma_{i+1}$   
 $\sigma_i \sigma_j = \sigma_j \sigma_i \quad (|i-j| \geq 2) \rangle$  : 無限群

$\left( \begin{array}{l} S_n = \langle \sigma_1, \dots, \sigma_n \mid \sigma_i \sigma_{i+1} \sigma_i = \sigma_{i+1} \sigma_i \sigma_{i+1} \\ \sigma_i \sigma_j = \sigma_j \sigma_i \quad (|i-j| \geq 2) \\ \sigma_i^2 = 1 \end{array} \right)$  : 有限群

### < 3. 組紐と結び目 >



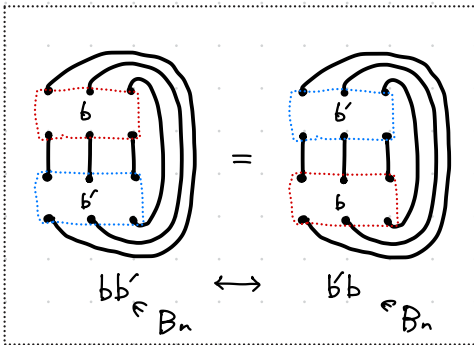
組紐の閉包

#### Thm. (Alexander の定理)

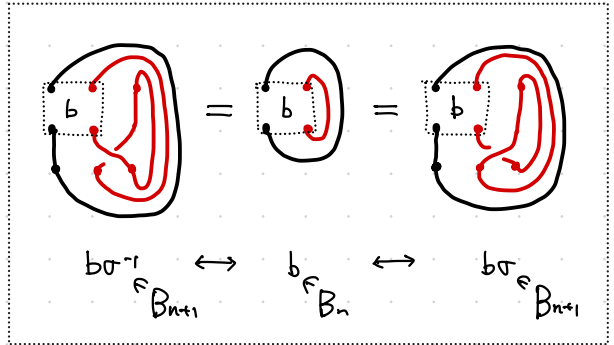
任意の結び目は、  
ある組紐の閉包である。

$$\text{i.e. } \bigcup_{n=1}^{\infty} B_n \rightarrow \{\text{結び目}\}$$

Q. 異なる2つの組紐の閉包は同値な結び目になるのはいつか?



変形 (MI)



変形 (MII)

Markov 変形

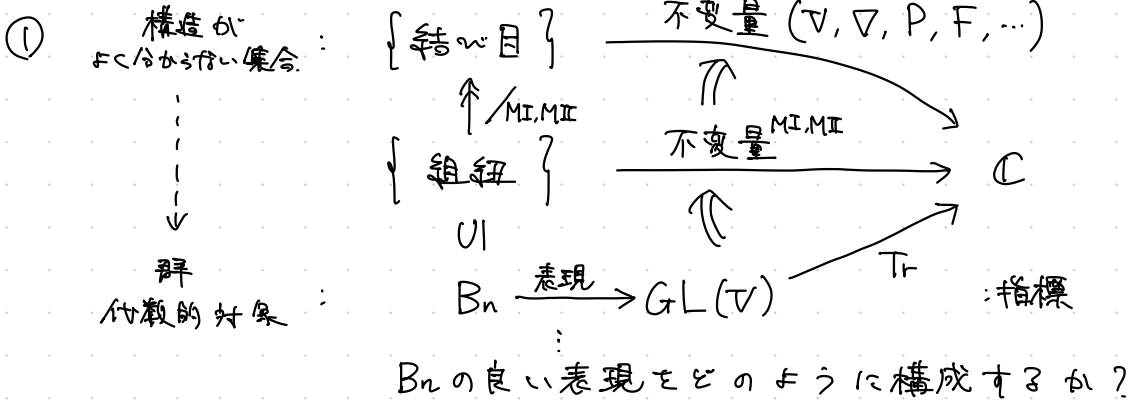
#### Thm. (Markov の定理)

$b_1 \in B_{n_1}$ ,  $b_2 \in B_{n_2}$  の閉包は同値な結び目になる

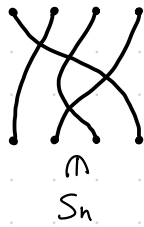
$\Leftrightarrow b_1$  と  $b_2$  は有限回の MI, MII で互いに変形できる。

$\leadsto$  結び目の不変量 = Markov 変形 で不変な組紐の不変量。

# <幕間 : overview >



了了了 :  $B_n$  は、互換に“向き”をつけ非対称にした  $S_n$  である。

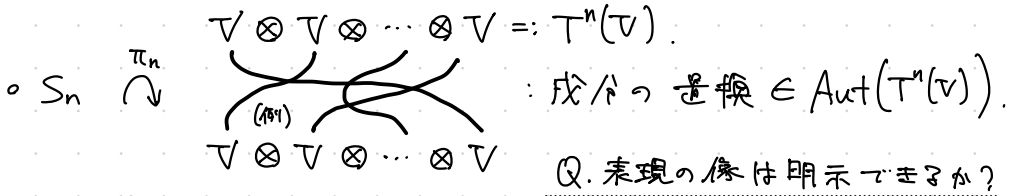


!  $S_n$  には“テンソル成分の入れ替え”による表現が存在する。(後述)

! これは  $S_n$  の情報を多く持つ上手い表現。

! この構成を参考にしたい。

②  $S_n$  の表現はどのように構成されたか。



$\circ V = \mathbb{C}^2$  とし、

$T^n(V)$  には  $sl_2(\mathbb{C})$  の自然表現  $\rho$  の  $n$  次テンソル  $\rho^n$  の作用も入れる。

$\circ \pi_n$  と  $\rho^n$  の作用は可換なので、

$$\mathbb{C}[S_n] \xrightarrow{\pi_n} \text{End}_{U(sl_2)}(T^n(V)) \text{ がある。}$$

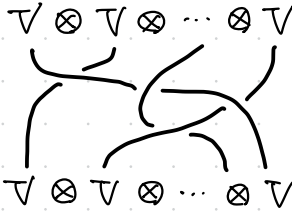
$\circ$  実はこれは全射。よって  $A. \pi_n$  の像は  $\rho^n$  の“centralizer”である。

③ 例えは  $\mathbb{C}[B_n] \rightarrow \mathbb{C}[S_n] \xrightarrow{\pi_n} \text{End}_{U_q(\mathfrak{sl}_2)}(T^n(V))$  はどうか？

→ これは情報を潰しすぎる。

∴ 組紐の交点の“向き”を完全に忘れた不変量しか出ない。  
 (指標は群関数なので、共役類の一致する組紐に同じ量が対応する。  
 $S_n$  の共役類とは軌道のコースを長さをなので、例えは結び目の成分数は出ても。

④ “非可換テンソル”の概念が必要。 → 量子群  $U_q(\mathfrak{sl}_2)$ 。

⑤  $V \otimes V \otimes \dots \otimes V = T^n(V)$ 。  
 $B_n \xrightarrow{\pi_n}$   : 成分の非対称な入れかえ  $\in \text{Aut}(T^n(V))$ 。  
 Q. 表現の像は明示できるか？

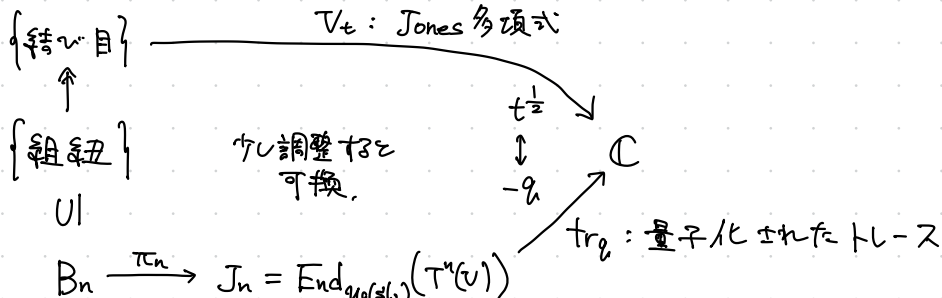
•  $V = \mathbb{C}^2$  とし。

$T^n(V)$  には  $U_q(\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C}))$  の自然表現  $\rho$  の非可換  $n$  次テンソル  $\rho^n$  も入る。

•  $\pi_n$  と  $\rho^n$  の作用は可換なので (こいつより、わりやり可換にするので)、

$\mathbb{C}[B_n] \xrightarrow{\pi_n} \text{End}_{U_q(\mathfrak{sl}_2)}(T^n(V))$  がある。  $J_n$ : Jones 環 といふ。

• 実はこれは全射。 かつ A.  $\pi_n$  の像は  $\rho^n$  の “centralizer” である。

⑥   $V_t$ : Jones 多項式  
 $\{ \text{結び目} \} \xrightarrow{V_t} \mathbb{C}$   
 $\uparrow$   
 $\{ \text{組紐} \} \xrightarrow{\pi_n} J_n = \text{End}_{U_q(\mathfrak{sl}_2)}(T^n(V)) \xrightarrow{\text{tr}_q} \mathbb{C}$   
 $U$   
 $B_n$   
 ↑調整可能  
 $t^{\frac{1}{2}}$   
 $\downarrow$   
 $-q$   
 $\text{tr}_q$ : 量子化したトレース。

⑦ 一般の  $g$  での  $\pi_n$  の構成は？ ... 普遍 R 行列。

⑧ 自然表現以外に対応する不変量は？ ... (例) 不変量の平行化。

### ③ 量子群

#### <1. 量子群の定義>

Def. (量子群)  $q \neq \mu(\mathbb{C})$ .

$$U_q(\mathfrak{sl}_2) = \mathbb{C}\langle X^+, X^-, K, K^{-1} \rangle$$

非可換多項式環

$$\left( \begin{array}{l} KK^{-1} = K^{-1}K = 1 \\ KX^\pm K^{-1} = q^{\pm 2} X^\pm \\ X^+ X^- - X^- X^+ = \frac{K - K^{-1}}{q - q^{-1}} \end{array} \right)$$

Prk.  $q = e^\varepsilon$  とし、形式的に  $K = q^H = e^{\varepsilon H} \approx 1 + \varepsilon H$

$$\begin{aligned} & \circ KX^\pm K^{-1} - q^{\pm 2} X^\pm \\ & = \left(1 + \varepsilon H + \varepsilon^2 \frac{H^2}{2} + \dots\right) X^\pm \left(1 - \varepsilon H + \varepsilon^2 \frac{H^2}{2} + \dots\right) - \left(1 \pm 2\varepsilon + (\pm 2\varepsilon)^2 + \dots\right) X^\pm \end{aligned}$$

$$= \varepsilon (HX^\pm - X^\pm H \mp 2X^\pm) + \mathcal{O}(\varepsilon^2)$$

$$\circ (q - q^{-1})(X^+ X^- - X^- X^+) - (K - K^{-1})$$

$$= 2\varepsilon (X^+ X^- - X^- X^+ - H) + \mathcal{O}(\varepsilon^2)$$

ゆえ、 $\varepsilon \rightarrow 0$  i.e.  $q \rightarrow 1$  として

$$\circ U(\mathfrak{sl}_2) = \mathbb{C}\langle x, x^-, h \rangle \left/ \begin{array}{l} hx^\pm - x^\pm h = \pm 2x^\pm \\ x^+ x^- - x^- x^+ = h \end{array} \right.$$

$\varepsilon$  回復す ( ? )

## <2. テンソル積表現>

○ 次のようなテンソル積 ...  $\rho_1, \rho_2 \in \mathfrak{g}$  に対し  $V_1, V_2$  への表現とすると、

$$(\rho_1 \otimes \rho_2)(x) = \rho_1(x) \otimes \text{id}_{V_2} + \text{id}_{V_1} \otimes \rho_2(x) : V_1 \otimes V_2 \text{ への表現}$$

$$\begin{array}{ccc} V_1 \otimes V_2 & \xrightarrow{\phi} & V_2 \otimes V_1 \\ \downarrow (\rho_1 \otimes \rho_2)(x) & \circlearrowleft & \downarrow (\rho_2 \otimes \rho_1)(x) \\ V_1 \otimes V_2 & \xrightarrow{\phi} & V_2 \otimes V_1 \end{array}$$

$a \otimes b \mapsto b \otimes a$

$$\begin{array}{ccc} \mathfrak{g} & \xrightarrow{\Delta} & \mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g} \\ & \searrow \Delta & \downarrow \text{I} \\ & & \mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g} \end{array} \quad \begin{array}{l} x \otimes y \\ y \otimes x \end{array} \quad \text{(余可換)}$$

$x \mapsto x \otimes 1 + 1 \otimes x$

Rmk.  $A \left\langle \begin{array}{c} A \otimes A \\ \uparrow \\ A \otimes A \end{array} \right. \text{(可換)}$

$xy \leftarrow x \otimes y$

### Def. $(\mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2)$ の表現のテンソル積)

$$\mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \xrightarrow[\rho_2]{\rho_1} \text{End}(V_1) \times \text{End}(V_2) \quad \text{への表現とすると}$$

$$\rho_1 \otimes \rho_2 : \mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \longrightarrow \text{End}(V_1 \otimes V_2) \quad \text{を以下で定める}$$

$$\begin{array}{l} K \mapsto \rho_1(K) \otimes \rho_2(K) \\ ; \quad X^+ \mapsto \rho_1(X^+) \otimes \rho_2(K) + \text{id}_{V_1} \otimes \rho_2(X^+) \\ \quad X^- \mapsto \rho_1(X^-) \otimes \text{id}_{V_2} + \rho_1(K)^{-1} \otimes \rho_2(X^-) \end{array}$$

Rmk.

$$\begin{array}{ccc} V_1 \otimes V_2 & \xrightarrow{\phi} & V_2 \otimes V_1 \\ \downarrow (\rho_1 \otimes \rho_2)(x) & \circlearrowleft & \downarrow (\rho_2 \otimes \rho_1)(x) \\ V_1 \otimes V_2 & \xrightarrow{\phi} & V_2 \otimes V_1 \end{array}$$

$$\mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \left\langle \begin{array}{c} \mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes \mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \\ \downarrow \\ \mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes \mathcal{U}_q(\mathfrak{sl}_2) \end{array} \right. \quad \text{非余可換}$$

$$K, X^+, X^- \mapsto K \otimes K, X^+ \otimes K + 1 \otimes X^+, X^- \otimes 1 + K^{-1} \otimes X^-$$

### < 3. R-行列の構成 >

○ 小つうの成り入れ替え  $\chi = (i, i+1) \mapsto P_i \in \text{End}_{\mathbb{C}}(T^n(V))$  なる

$$P_i P_j = P_j P_i, \quad P_i P_{i+1} P_i = P_{i+1} P_i P_{i+1}, \quad P_i^2 = \text{id}.$$

具体的には、例えば  $\mathfrak{g} = \mathfrak{sl}_2$  の  $\tau$  を

$$P : V \otimes V \longrightarrow V \otimes V$$

$x \otimes y \mapsto y \otimes x$  を  $i, i+1$  成分に作用させるもの

○ 組紐群の表現

$$\chi = \sigma_i \mapsto R_i \text{ がある}$$

$$R_i R_j = R_j R_i, \quad R_i R_{i+1} R_i = R_{i+1} R_i R_{i+1} \text{ が成り立つだけならなる。}$$

Yang-Baxter 方程式を満たす  $\{R_i\}$  を R-行列という。

Construction.  $(U_q(\mathfrak{sl}_2))$  の自然表現に関する R-行列  $V = \mathbb{C}^2$

$$\begin{aligned} R : V \otimes V &\longrightarrow V \otimes V \\ e_1 \otimes e_1 &\mapsto q^{\frac{1}{2}} (e_1 \otimes e_1) \\ e_1 \otimes e_2 &\mapsto q^{-\frac{1}{2}} (e_2 \otimes e_1) \\ e_2 \otimes e_1 &\mapsto q^{-\frac{1}{2}} (e_1 \otimes e_2) + (q^{\frac{1}{2}} - q^{-\frac{1}{2}}) (e_2 \otimes e_1) \\ e_2 \otimes e_2 &\mapsto q^{\frac{1}{2}} (e_2 \otimes e_2) \end{aligned}$$

○ これは Yang-Baxter 方程式を満たす。

○  $\pi_n : \mathbb{C}[B_n] \rightarrow \text{End}_{U_q(\mathfrak{sl}_2)}(T^n(V))$  ;  $\sigma_i \mapsto [i, i+1 \text{ 成分に } R_i \text{ の作用}]$

!!!  
 $J_n$  Jones 環

これは実は surj.

# < 4. 量子群 と Jones 多項式 >

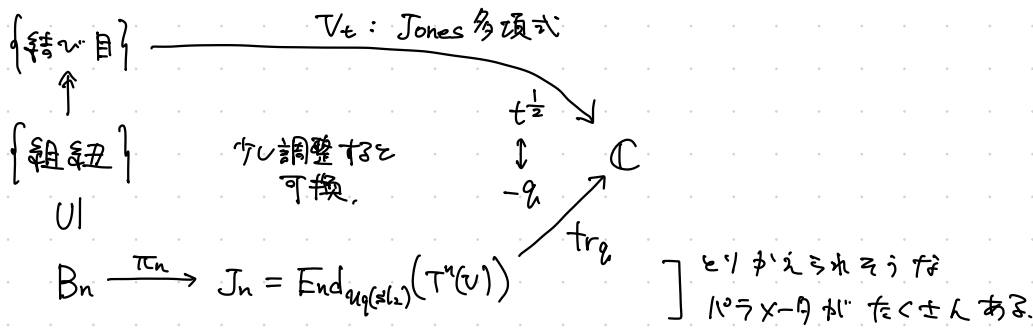
•  $\text{tr}_q^n : \text{End}_{U_q(\mathfrak{sl}_2)}(T^n(V)) \rightarrow \mathbb{C} \quad ; \quad x \mapsto \text{tr}(P_n(k)x)$

$k = q^{2H} \text{ for } \varepsilon \rightarrow 0 \text{ or } \text{tr}_q^n(x) \rightarrow \text{tr}(x)$

•  $w_n : B_n \rightarrow \mathbb{Z} \quad ; \quad b \mapsto (\text{正の交点数}) - (\text{負の交点数})$

Thm. (量子群 と Jones 多項式)  $b \in B_n$  と 閉包  $\widehat{b}$  に対し

$$q^{-\frac{3}{2}w(b)} \text{tr}_q^n(\pi_n(b)) = (q + q^{-1}) V_{\widehat{b}}(t) \Big|_{t^{\frac{1}{2}} = -q}$$



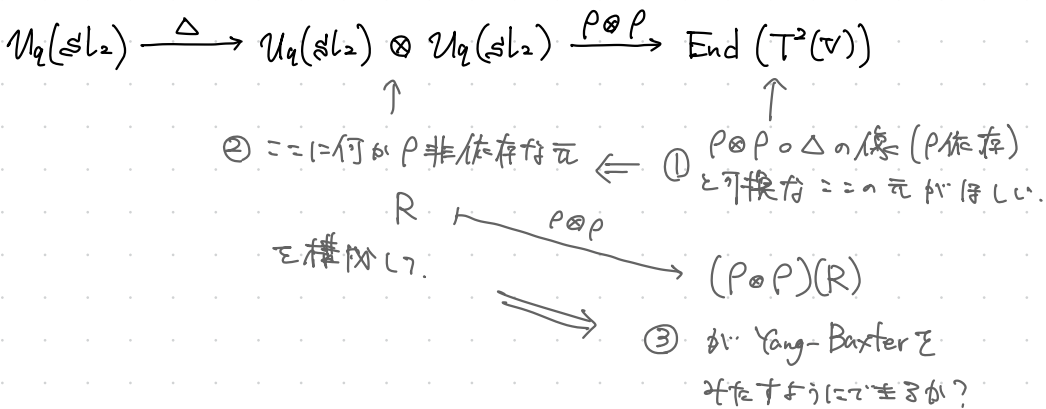
# < 5. 普通 R 行列 >

- 一般に、Kac-Moody Lie 代数  $\mathfrak{g}$  の包絡環に対し、量子群  $U_q(\mathfrak{g})$  を考えられる。
- また自然表現  $T$  なくとも、 $\text{End}_{U_q(\mathfrak{g})}(T^n(V))$  は Yang-Baxter 方程式の解を持つ。

… 統一的な “解の公式” を **普通 R 行列** といい。

==  $T$  は  $\mathfrak{g} = \mathfrak{sl}_2$  に絞って説明する。

了いた了: 表現  $\rho: U_q(\mathfrak{sl}_2) \rightarrow \text{End}(V)$  に対して。  
 表現  $B_n \rightarrow \text{End}_{\rho(U_q(\mathfrak{sl}_2))}(T^n(V))$  を与えた。  
 $\bigwedge \sigma_i \mapsto (T^n(V) = \underbrace{V \otimes V \otimes \dots \otimes V}_{=n \text{ 回}})$



## Construction. (普通 R 行列) $q^H = K$

$$R^n = q^{\frac{1}{2}H \otimes H} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(q - q^{-1})^n}{[n]!} q^{\frac{(n-1)n}{2}} (X_+^n \otimes X_-^n) \in U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2)$$

$\Sigma$ 、 $U_q(\mathfrak{sl}_2)$  の **普通 R 行列** といい。

Recall.

$$U_q(\mathfrak{sl}_2) \begin{cases} \xrightarrow{\Delta} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \\ \xrightarrow{\phi \circ \Delta} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \end{cases} \quad \parallel$$

は可換ではない。同型ではない。

Prop.

$$U_q(\mathfrak{sl}_2) \begin{cases} \xrightarrow{\Delta} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \xrightarrow{R^1} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \\ \xrightarrow{\phi \circ \Delta} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \xrightarrow{- \cdot R^1} U_q(\mathfrak{sl}_2) \otimes U_q(\mathfrak{sl}_2) \end{cases} \quad \parallel$$

可換.

Prop.

$$(\Delta \otimes \text{id})(R^1) = R^1_{13} R^1_{23} \quad R^1(\text{id}) \text{ is } R^1 \text{ action}$$

三角関係式

$$(\text{id} \otimes \Delta)(R^1) = R^1_{12} R^1_{13}$$

Thm. (組紐関係式)

$$R^1_i := P_i R^1_i \quad \text{と } \tau \text{ と } \varepsilon$$

$$R^1_i R^1_{i+1} R^1_i = R^1_{i+1} R^1_i R^1_{i+1}$$